

Секція 2.3

Автоматизовані інтелектуальні системи управління технологічними процесами та рухомими об'єктами

Керівник: В.М. Синеглазов

Секретар: С.О. Долгоруков

26 вересня, 9:00

<https://meet.google.com/rdu-gdsr-yyc>

1. Адаптивне керування роботами-маніпуляторами в динамічному середовищі за допомогою нейронних мереж.

В.М. Синеглазов, В.П. Хоцянівський, М.В. Шевченко, Національний авіаційний університет, Україна.

2. Підвищення ефективності обробки зображень за рахунок використання згорткових автоенкодерів для видалення шумів.

В.М. Синеглазов, І.О. Юденко, М.І. Бондаренко, Національний авіаційний університет, Україна.

3. Використання генетичного алгоритму для оптимізації ваг нечітких когнітивних карт.

В.М. Синеглазов, В.І. Челкован, Національний авіаційний університет, Україна.

4. Нові квантові оператори у задачі розпізнаванні зображень.

В.М. Синеглазов, Національний авіаційний університет, Україна.

П.А. Чинник, НТУУ «КПІ ім. Ігоря Сікорського», Україна.

5. Гібридна система на основі штучного інтелекту для класифікації кримінальних справ та аналізу доказів.

В.М. Синеглазов, Національний авіаційний університет, Україна.

Д.О. Бондаренко, НТУУ «КПІ ім. Ігоря Сікорського», Україна.

6. Нейромережева система автозахоплення та трекінгу цілі FPV дроном з автономним зворотним зв'язком.

В.М. Синеглазов, Д.В. Таранов, Національний авіаційний університет, Україна.

7. Дослідження надійності надмірних інерціальних вимірювачів з неортогональною конфігурацією.

- О.А. Сущенко, О.О. Євдокимов. Національний авіаційний університет, Україна.*
8. Оброблення даних датчика висоти безпілотних літальних апаратів.
О.А. Сущенко, С.О. Долгоруков. Національний авіаційний університет, Україна.
9. Система моніторингу параметрів ґрунтів.
М.П. Василенко, Національний авіаційний університет, Україна.
10. Кінематичні залежності гіроприладу з безконтактно підвішеним ротором для вирішення задач високоточної навігації.
О.І. Смірнов, Національний авіаційний університет, Україна.
11. Атоматизація стикування пристроїв дозаправлення у повітрі.
М.К. Філяшкін, Національний авіаційний університет, Україна.
12. Optimization of algorithms for determining orientation quaternions on the reference model of spherical motion of a rigid body in Krylov angles.
Yu.A. Plaksy, National Technical University "Kharkiv Polytechnical Institute", Ukraine.
13. Technologies for increasing the accuracy of SINS algorithms: optimization of the 4th order Panov algorithm.
I.O. Homozkova, National Technical University "Kharkiv Polytechnical Institute", Ukraine.
14. Intellectual Control Systems for Aviation: Enhancing Autonomy and Safety.
I.V. Myroshnychenko, D.P. Kucherov, National Aviation University, Ukraine.
15. An impact of EEG signals measuring time on motor imagery prediction accuracy.
A.V. Zvolikevych, National Aviation University, Ukraine.